

Rapport de vol de test: EN 926-2:2013+A1:2021 and NfL 2024-2-785

Fabricant	Niviuk Gliders / Air Games S.L.		N° certification	PG_2722.2026	
Adresse	C. Del Ter, 6 Nave D 17165 La Cellera de Ter Girona Spain		Vol de test	25.06.2026	
Modèle du parapente	Peak 7 24		Classification	D	
Numéro de série	PEAK724XX		Représentatif	Aucun	
Trimmer	non		Lieu de test	Villeneuve	
Lignes de pliage utilisées	oui				
Pilote de test	Claude Thurnheer			Alexandre Jofresa	
Harnais	Advance Thun AG Success 4 M			Advance Thun AG Success 4 M	
Distance harnais-élevateurs [cm]	43			43	
Distance entre les élevateurs [cm]	44			48	
Charge totale en vol [kg]	95			113	
1. Gonflage/Décollage					
Comportement en élévation		C			
		l'accélération doit être contrôlée afin d'éviter une fermeture frontale		C	
Technique de décollage spéciale requise		non	A	non	A
2. Atterrissage					
Technique d'atterrissage spéciale requise		non	A	non	A
3. Vitesses en vol droit					
Vitesse bras hauts supérieure à 30 km/h		oui	A	oui	A
Plage de vitesse aux commandes supérieure à 10 km/h		oui	A	oui	A
Vitesse minimum		25 km/h à 30 km/h	B	25 km/h à 30 km/h	B
4. Débattement/effort aux commandes					
poids max. en vol jusqu'à 80 kg					
Effort / Débattement aux commandes symétrique		non existant	0	non existant	0
poids max. en vol 80 kg à 100 kg					
Effort / Débattement aux commandes symétrique		croissant / 45 cm à 60 cm	C	non existant	0
poids max. en vol supérieur à 100 kg					
Effort / Débattement aux commandes symétrique		non existant	0	croissant / 50 cm à 65 cm	C
5. Stabilité en tangage en sortie de vol accéléré					
Angle d'abattée en sortie		A			
		abattée inférieure à 30°		A	
Fermeture effective		non	A	non	A
6. Stabilité en tangage lors d'une action aux commandes en vol accéléré					
Fermeture effective		non	A	non	A
7. Stabilité et amortissement du roulis					
Oscillations		A			
		amorties		A	
8. Stabilité en virage modéré					
Tendance au retour en vol droit		A			
		sortie spontanée		A	

9. Comportement en sortie d'une spirale engagée entièrement développée		B		
Réponse initiale du parapente (premiers 180°)	pas de réaction immédiate	B	pas de réaction immédiate	B
Tendance au retour en vol droit	sortie spontanée (la force d'accélération diminue, la vitesse angulaire de virage diminue)	A	sortie spontanée (la force d'accélération diminue, la vitesse angulaire de virage diminue)	A
Angle de rotation pour retrouver le vol normal	inférieur à 720°, sortie spontanée	A	inférieur à 720°, sortie spontanée	A
10. Fermeture frontale symétrique environ 30% de la corde		D		
Entrée	Bascule en arrière inférieure à 45 °	A	Bascule en arrière inférieure à 45 °	A
Sortie	Sortie avec action du pilote inférieure à 3 s supplémentaires	D	Spontanée en 3 s à 5 s	B
Angle d'abattée en sortie / Changement de trajectoire	Abattée comprise entre 0° et 30° / Maintien de la trajectoire	A	Abattée comprise entre 0° et 30° / Maintien de la trajectoire	A
cascade effective	non	A	non	A
Lignes de pliage utilisées	oui	C	oui	C
au moins 50% de la corde				
Entrée	bascule en arrière inférieure à 45°	A	bascule en arrière inférieure à 45°	A
Sortie	sortie avec action du pilote inférieure à 3 s supplémentaires	D	sortie avec action du pilote inférieure à 3 s supplémentaires	D
Angle d'abattée en sortie / Changement de trajectoire	abattée comprise entre 0° et 30° / maintien de la trajectoire	A	abattée comprise entre 30° et 60° / maintien de la trajectoire	B
Cascade effective	non	A	non	A
Lignes de pliage utilisées	oui	C	oui	C
avec accélérateur				
Entrée	bascule en arrière inférieure à 45°	A	bascule en arrière inférieure à 45°	A
Sortie	sortie avec action du pilote inférieure à 3 s supplémentaires	D	sortie avec action du pilote inférieure à 3 s supplémentaires	D
Angle d'abattée en sortie / Changement de trajectoire	abattée comprise entre 0° et 30° / maintien de la trajectoire	A	abattée comprise entre 30° et 60° / entrée en virage de moins de 90°	B
Cascade effective	non	A	non	A
Lignes de pliage utilisées	oui	C	oui	C
11. Sortie de phase parachutale		A		
Phase parachutale accomplie	oui	A	oui	A
Sortie	spontanée, inférieure à 3 s	A	spontanée, inférieure à 3 s	A
Angle d'abattée en sortie	abattée comprise entre 0° et 30°	A	abattée comprise entre 0° et 30°	A
Changement de trajectoire	changement de trajectoire inférieur à 45°	A	changement de trajectoire inférieur à 45°	A
Cascade effective	non	A	non	A
12. Sortie de passage aux grands angles d'incidence		A		
Sortie	spontanée, inférieure à 3 s	A	spontanée, inférieure à 3 s	A
Cascade effective	non	A	non	A
13. Sortie d'un décrochage stabilisé maintenu		C		
Angle d'abattée en sortie	abattée comprise entre 0° et 30°	A	abattée comprise entre 0° et 30°	A
Fermeture	pas de fermeture	A	pas de fermeture	A
Cascade effective (autre qu'une fermeture)	non	A	non	A

Bascule en arrière	supérieure à 45°	C	inférieure à 45°	A
Tension des suspentes	tension de la plupart des suspentes	A	tension de la plupart des suspentes	A

14. Fermeture asymétrique

C

petite fermeture asymétrique

Changement de trajectoire avant regonflement / Angle d'abattée ou de roulis maximum	inférieur à 90° / abattée ou roulis compris entre 15° et 45°	A	inférieur à 90° / abattée ou roulis compris entre 15° et 45°	A
Comportement au regonflement	regonflement inférieur à 3 s depuis le début de l'action du pilote	C	regonflement inférieur à 3 s depuis le début de l'action du pilote	C
Changement total de trajectoire	inférieur à 360°	A	inférieur à 360°	A
Fermeture effective du côté opposé	non (ou seulement quelques cellules fermées avec regonflement spontané)	A	non (ou seulement quelques cellules fermées avec regonflement spontané)	A
Twist effectif	non	A	non	A
Cascade effective	non	A	non	A
Lignes de pliage utilisées	oui	C	oui	C

grande fermeture asymétrique

Changement de trajectoire avant regonflement / Angle d'abattée ou de roulis maximum	compris entre 90° et 180° / abattée ou roulis compris entre 15° et 45°	B	compris entre 90° et 180° / abattée ou roulis compris entre 45° et 60°	C
Comportement au regonflement	regonflement inférieur à 3 s depuis le début de l'action du pilote	C	regonflement inférieur à 3 s depuis le début de l'action du pilote	C
Changement total de trajectoire	inférieur à 360°	A	inférieur à 360°	A
Fermeture effective du côté opposé	non (ou seulement quelques cellules fermées avec regonflement spontané)	A	non (ou seulement quelques cellules fermées avec regonflement spontané)	A
Twist effectif	non	A	non	A
Cascade effective	non	A	non	A
Lignes de pliage utilisées	oui	C	oui	C

petite fermeture asymétrique avec l'accélérateur entièrement activé

Changement de trajectoire avant regonflement / Angle d'abattée ou de roulis maximum	inférieur à 90° / abattée ou roulis compris entre 15° et 45°	A	compris entre 90° et 180° / abattée ou roulis compris entre 15° et 45°	B
Comportement au regonflement	regonflement inférieur à 3 s depuis le début de l'action du pilote	C	regonflement inférieur à 3 s depuis le début de l'action du pilote	C
Changement total de trajectoire	inférieur à 360°	A	inférieur à 360°	A
Fermeture effective du côté opposé	non (ou seulement quelques cellules fermées avec regonflement spontané)	A	non (ou seulement quelques cellules fermées avec regonflement spontané)	A
Twist effectif	non	A	non	A
Cascade effective	non	A	non	A
Lignes de pliage utilisées	oui	C	oui	C

grande fermeture asymétrique avec l'accélérateur entièrement activé

Changement de trajectoire avant regonflement / Angle d'abattée ou de roulis maximum	inférieur à 90° / abattée ou roulis compris entre 45° et 60°	C	compris entre 90° et 180° / abattée ou roulis compris entre 45° et 60°	C
Comportement au regonflement	regonflement inférieur à 3 s depuis le début de l'action du pilote	C	regonflement inférieur à 3 s depuis le début de l'action du pilote	C
Changement total de trajectoire	inférieur à 360°	A	inférieur à 360°	A
Fermeture effective du côté opposé	non (ou seulement quelques cellules fermées avec regonflement spontané)	A	non (ou seulement quelques cellules fermées avec regonflement spontané)	A
Twist effectif	non	A	non	A
Cascade effective	non	A	non	A

Lignes de pliage utilisées	oui	C	oui	C
15. Contrôle de trajectoire avec fermeture asymétrique maintenue	A			
Capacité à voler droit	oui	A	oui	A
Virage à 180° en 10 s, du côté opposé à la fermeture	oui	A	oui	A
Pourcentage de commande entre le virage et le départ en vrille ou en décrochage	supérieur à 50 % du débattement aux commandes symétrique	A	supérieur à 50 % du débattement aux commandes symétrique	A
16. Tendance à la vrille bras hauts	A			
Vrille effective	non	A	non	A
17. Essai de tendance à la vrille à basse vitesse	A			
Vrille effective	non	A	non	A
18. Sortie d'une vrille développée	B			
Angle de rotation en vrille après relâchement des commandes	sort de la vrille entre 90° et 180°	B	sort de la vrille entre 90° et 180°	B
Cascade effective	non	A	non	A
19. Décrochage aux B	0			
Changement de trajectoire avant relâchement	non existant	0	non existant	0
Comportement avant relâchement	non existant	0	non existant	0
Sortie	non existant	0	non existant	0
Angle d'abattée en sortie	non existant	0	non existant	0
Cascade effective	non existant	0	non existant	0
20. Grandes oreilles	B			
Procédure d'entrée	commandes spécifiques	A	commandes spécifiques	A
Comportement pendant les grandes oreilles	vol stable	A	vol stable	A
Sortie	sortie avec action du pilote inférieure à 3 s supplémentaires	B	sortie avec action du pilote inférieure à 3 s supplémentaires	B
Angle d'abattée en sortie	abattée comprise entre 0° et 30°	A	abattée comprise entre 0° et 30°	A
21. Grandes oreilles en vol accéléré	B			
Procédure d'entrée	commandes spécifiques	A	commandes spécifiques	A
Comportement pendant les grandes oreilles	vol stable	A	vol stable	A
Sortie	sortie avec action du pilote inférieure à 3 s supplémentaires	B	sortie avec action du pilote inférieure à 3 s supplémentaires	B
Angle d'abattée en sortie	abattée comprise entre 0° et 30°	A	abattée comprise entre 0° et 30°	A
Comportement aux grandes oreilles maintenues dès le relâchement de l'accélérateur	vol stable	A	vol stable	A
22. Commandes de direction alternatives	A			
Virage à 180° possible en 20 s	oui	A	oui	A
Décrochage ou vrille effectif	non	A	non	A
23. Autre procédure et/ou configuration de vol décrite dans le manuel d'utilisation	0			
Fonctionnement correct de la procédure	non existant	0	non existant	0
Procédure adaptée aux pilotes débutants	non existant	0	non existant	0
Cascade effective	non existant	0	non existant	0